

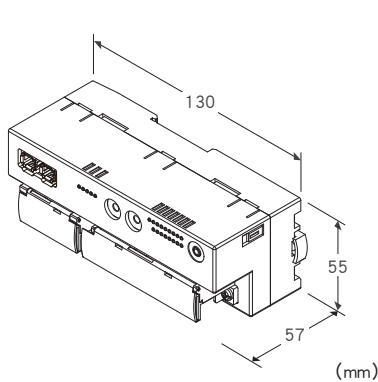
## 远程 I/O R7G4H 系列

### 少点数 I/O 模块

(MECHATROLINK-III用、Nireco公司生产的张力传感器输入、2点、隔离、螺丝端子盘、信息传输命令)

主要的功能与特长

- 用于MECHATROLINK-III，以 Nireco 公司生产的张力传感器 (2点) 为输入的少点数输入输出模块
- 通过组态软件 (机型: R7CFG) 可进行每一点输入的设置、零点及量程的调整、缩放设定的变更等。



 MECHATROLINK

### 机型: R7G4HML3-6-LC2A-R①

#### 订货时的指定事项

- 机型: R7G4HML3-6-LC2A-R①
- ①在下列代码中选择。  
(例如: R7G4HML3-6-LC2A-R/Q)
- 选配规格 (例如: /C01/SET)

#### 端子盘

- 6: 电源: 螺丝端子盘
- 通信: MECHATROLINK-III 专用连接器
- 输入输出: 螺丝端子盘

#### 类型

LC2A: Nireco公司生产的张力传感器2点输入模块  
(Nireco公司生产的 MB、MG 张力传感器)

#### 供电电源

- ◆直流电源
- R: 24V DC (允许电压范围 24V±10%、纹波系数 10%p-p以下)

#### ①附加代码

- ◆选配规格
- 未填写: 无选配规格
- /Q: 选配规格 (请从选配规格之项另行选择)

#### 选配规格 (可指定多项)

- ◆涂层 (详细内容请参照公司网页)
- /C01: 硅涂层
- /C02: 聚氨酯涂层
- /C03: 橡胶涂层
- ◆出厂时的设定
- /SET: 按照订购表格 (No: ESU-7772-LC2A) 设定

#### 相关产品

- 组态软件 (机型: R7CFG)
- 可从本公司的网站下载组态软件。
- 将本产品连接到电脑时, 需要专用的连接电缆线。所需专用电缆线的型号请参照本公司网站的下载网站或组态软件的使用说明书。
- 注) 此软件的运作状况是在日文版与英文版OS上确认的。

#### 机器规格

连接方式

- MECHATROLINK-III: MECHATROLINK-III专用连接器
- 供电电源、输入输出信号: M3螺丝2块端子盘连接 (紧固扭矩为0.5N·m)

压接端子: 请参照「推荐压接端子」图

- 推荐厂家: Japan Solderless Terminal MFG.Co.Ltd、Nichifu Co.,Ltd
- 适用电缆线: 0.25 ~ 1.65mm<sup>2</sup> (AWG22 ~ 16)

端子螺丝材质: 铁表面镀镍

机壳材质: 灰色耐燃性树脂

隔离: 输入0 · 监控输出0 - 输入1 · 监控输出1 - MECHATROLINK · FE - 供电电源间

输入零点调整: 通过R7CFG设定

输入量程调整: 通过R7CFG设定

负载系数: 通过R7CFG设定

平均次数: 通过R7CFG设定

施加电压: 通过R7CFG设定

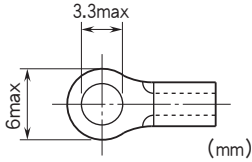
低通滤波器: 通过R7CFG设定

监控输出: 通过R7CFG设定

状态显示灯: 用PWR、ERR、CON、LNK1、LNK2显示状态  
(详细内容请参照使用说明书)

输入状态显示灯: 用A.ZERO、ZERO、SPAN、MODE、RESET、UNDER、0-100、OVER显示输入状态  
(详细内容请参照使用说明书)

■推荐压接端子



重量: 约220g

## 性能

### 标准精度:

- 张力传感器输入:  $\pm 0.1\%$  (相对于0°包角的最大量程的%, 平均次数为16次以上)
- 监控输出转换精度:  $\pm 0.1\%$

### 转换数据:

- 输入0/输入1: 0 ~ 10000 (相对于零点到量程点)
- 总输入数据: 输入0和输入1的总和

### 温度系数

- 张力传感器输入:  $\pm 0.015\% / ^\circ\text{C}$  (相对于0°包角的最大量程的%)
- 监控输出:  $\pm 0.015\% / ^\circ\text{C}$

### 输入电路的延迟时间

- 低通滤波器为2kHz时: 20ms以下 (0→90%)
- 低通滤波器为2Hz时: 200ms以下 (0→90%)

### 输出电路的延迟时间: 250ms以下 (0→90%)

### 分辨率: 1/10000 (0°包角的最大量程时)

### 绝缘电阻: 100MΩ以上/500V DC

隔离强度: 输入0 · 监控输出0 - 输入1 · 监控输出1 - MECHATROLINK · FE - 供电电源间  
1500V 1分钟

## 适用标准

### EU指令:

### 电磁兼容指令 (EMC指令)

EMI EN 61000-6-4

EMS EN 61000-6-2

### RoHS指令

## 组态软件的设定

用组态软件 (机型: R7CFG) 可设定以下内容。

有关组态软件的使用方法, 请参照R7CFG的使用说明书。

### ■ 分别设定每一点的通道

项目	设定范围	初始值
零点调整	传感器的允许卷重以下	-
量程点调整	10% ~ 总缩放值	总缩放值
自动归零	-	-
偏置量清零	-	-
自动缩放	0 ~ 32,000	-
偏置设定	-320.00 ~ +320.00	0.00 (%)
增益设定	-3.2000 ~ +3.2000	1.0000
零点缩放值	-32,000 ~ +32,000	0
总缩放值	-32,000 ~ +32,000	10,000
负载系数	10.00 ~ 100.00 (%)	100.00 (%)
平均次数	2、4、8、16、32、64、128、256、512、1024 (次)	16 (次)
低通滤波器	2Hz、2kHz	2kHz
监控输出	-115.00 ~ +115.00 (%)	-

## MECHATROLINK-III 规格

传输速度: 100Mbps

传输距离: 最远6300m

站间距离: 最远100m

传输电缆线: MECHATROLINK 专用电缆线 (请使用Yaskawa Controls Co.,Ltd生产的, 机型为JEMC-W6013-□-E的产品)

连接器: TE Connectivity 生产的工业 mini I/O 连接器

连接从站数: 最多62站 (可连接的最多从站数会因所使用的主机而不同, 请通过主机的使用说明书进行确认)

传输周期: 125μs、250μs、500μs、1~64ms (设定刻度为1ms)

通信周期: 125μs ~ 64ms

文件: 标准I/O文件 (循环通信模式时)、事件驱动通信ID情报获取文件 (事件驱动通信模式时)

传输字节数: 16字节

站地址设定: 03H ~ EFH (用旋转开关设定)

循环通信模式: 支持循环通信

事件驱动通信模式: 支持事件驱动通信

信息通信命令: 01H、7FH

其他从站监控功能: 无

## 输入规格

■ Nireco公司生产的张力传感器输入

● 张力传感器规格

适用传感器: MB张力传感器、MG张力传感器

零点调整范围: 低于或等于传感器的允许卷重

低通滤波器: 约2kHz或约2Hz

A/D转换次数: 2000次以上/秒

● 施加电压: 6V DC $\pm 5\%$

允许电流: 15mA以下

## 输出规格

输出范围: 0 ~ 10V DC (相对于输入0 ~ 100%)

允许负载电阻: 100kΩ以上

可输出的范围: -115 ~ +115%

## 设置规格

消耗电流

· 直流电源: 约100mA

使用温度范围: -10 ~ +55°C

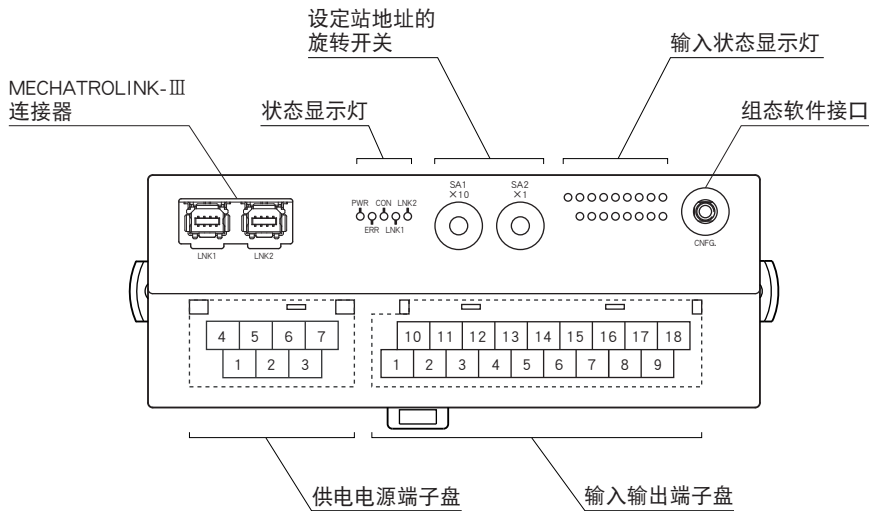
存放温度范围: -20 ~ +65°C

使用湿度范围: 30 ~ 90%RH (无冷凝)

使用大气条件: 无腐蚀性气体和严重尘埃

安装: 壁面安装或DIN 导轨安装 (35mm导轨)

## 面板图



## 端子排列

### ■输入输出端子的排列

10	11	12	13	14	15	16	17	18
NC	+EXC0	+IN0	NC	V0	+EXC1	+IN1	NC	V1
1	2	3	4	5	6	7	8	9
NC	-EXC0	-IN0	SLD0	C0	-EXC1	-IN1	SLD1	C1

端子编号	信号名称	功能	端子编号	信号名称	功能
1	NC	未使用	10	NC	未使用
2	-EXC0	施加电压 0 -	11	+EXC0	施加电压 0 +
3	-IN0	输入 0 -	12	+IN0	输入 0 +
4	SLD0	屏蔽 0	13	NC	未使用
5	C0	监控输出 0 -	14	V0	监控输出 0 +
6	-EXC1	施加电压 1 -	15	+EXC1	施加电压 1 +
7	-IN1	输入 1 -	16	+IN1	输入 1 +
8	SLD1	屏蔽 1	17	NC	未使用
9	C1	监控输出 1 -	18	V1	监控输出 1 +

### ■供电电源端子的排列

4	5	6	7
NC	NC	+24V	0V
1	2	3	
NC	NC	FE	

- ①NC —
- ②NC —
- ③FE 功能接地
- ④NC —
- ⑤NC —
- ⑥+24V 供电电源 (24V DC)
- ⑦0V 供电电源 (0V)

## MECHATROLINK 架构命令参数

本产品所支持的命令如下所示。

文件	命令名称	命令代码	动作
通用命令	NOP	00H	无效
	ID_RD	03H	读出产品信息
	CONFIG	04H	设定参数
	ALM_RD	05H	读出错误信息
	ALM_CLR	06H	清除错误信息
	CONNECT	0EH	与主机开始通信
	DISCONNECT	0FH	与主机停止通信
标准 I/O 文件	DATA_RWA	20H	传输输入输出数据

## 数据转换

### ■输入输出范围与转换数据 (出厂时的设定值)

所输入的模拟量数据被转换为0~100%的数字量数据。

被转换的0~100%的数字量数据的100倍即为转换值。转换值显示为16位。

可输入的范围是输入量程的-15~+115%，超过此范围的输入被固定在-15%或+115%上。

模拟量输出与输入的转换正相反，输出范围为0~10V DC时，“10000”转换为10.0V (100%)、“0”转换为0V (0%) 的输出。

## 响应时间

模拟量输入模块的响应时间是指，从接收到0→100%的步进式输入信号，到本产品 (从机) 的通信用ASIC发送90%的输入信号的时间。

$T_{COM}$ : 在主机设定的MECHATROLINK-III传输周期

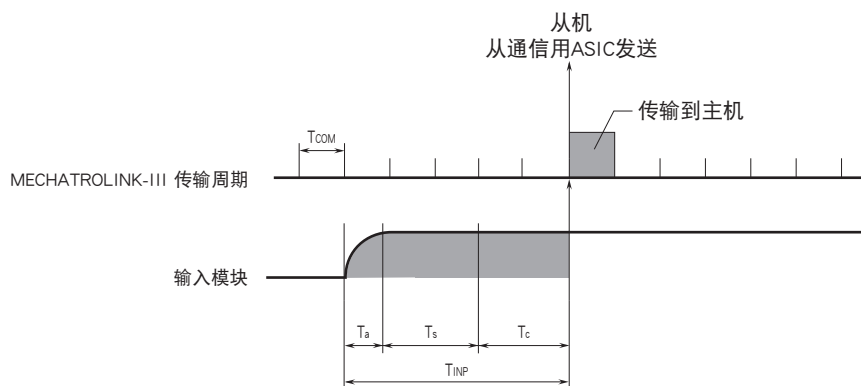
MECHATROLINK-III的传输周期取决于系统构成与设定。

$T_{INP}$ : 输入模块的响应时间  $\leq$  输入电路的延迟时间 ( $T_a$ ) + 转换速度 ( $T_b$ )  $\times$  平均次数 + 输入内部处理延迟时间 ( $T_c$ ) (2次传输周期)

例) 平均次数: 2次、输入电路的延迟时间: 20ms、MECHATROLINK-III传输周期: 0.5ms 时

输入模块的响应时间 ( $T_{INP}$ ): 输入电路的延迟时间 (20ms) + 转换速度 (0.5ms)  $\times$  平均次数 (2次) +

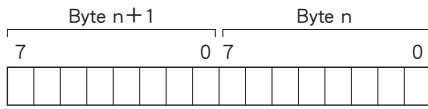
输入内部处理延迟时间 (0.5ms  $\times$  2) = 2.2 [ms]



## 数据位分配

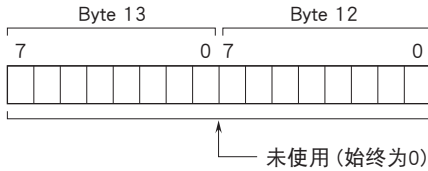
模拟量输入输出模块可用组态软件 (机型: R7CFG) 进行缩放。详细内容请参照组态软件的使用说明书。

### ■ 模拟量输入输出

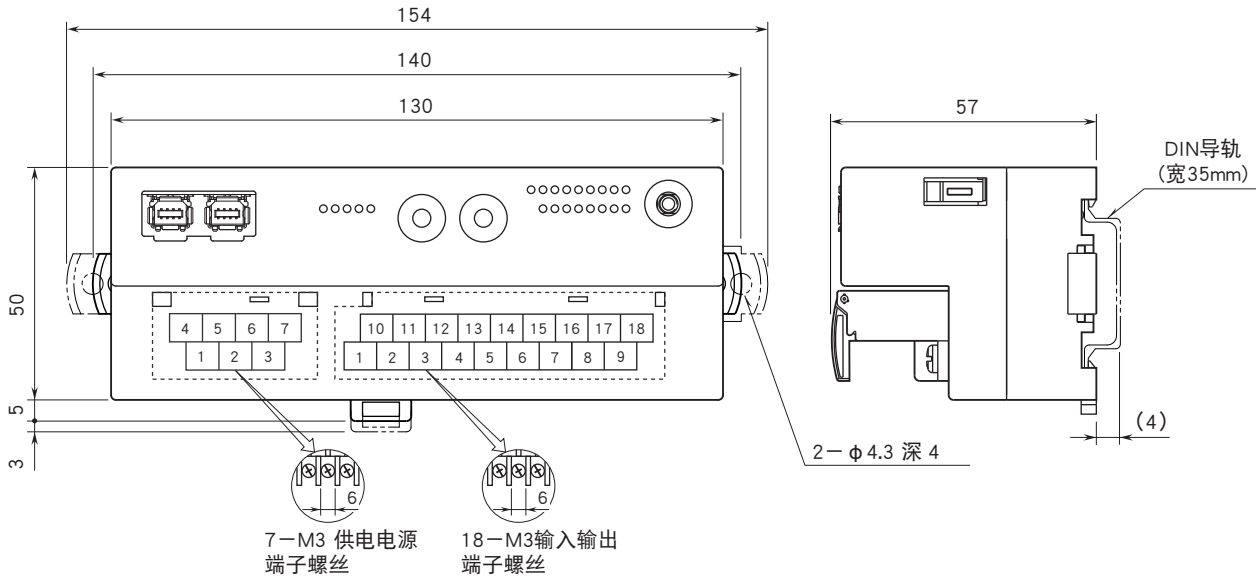


用16位的二进制数据显示。负值用2的补码显示。

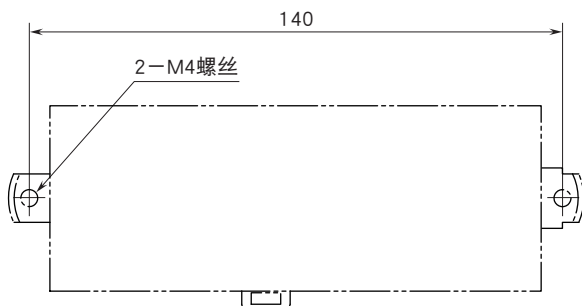
### ■ 状态



## 外形尺寸图 (单位: mm) · 端子编号图



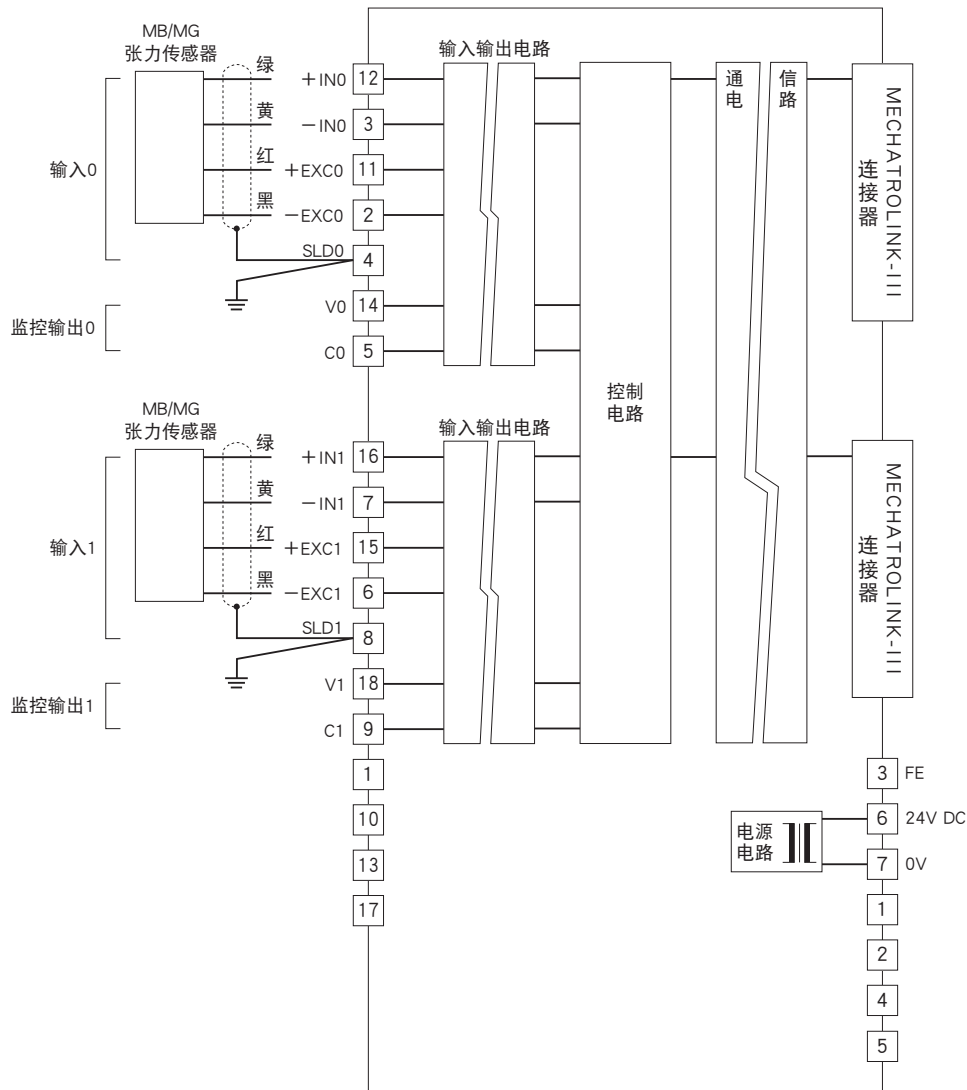
## 安装尺寸图 (单位: mm)



## 简易电路图·端子接线图

为了保持EMC（电磁兼容指令）性能，请将FE端子进行接地。

注）FE端子不是保护接地端子（Protective Conductor Terminal）。



会有无预先通知而修改记载内容的情况。