取扱説明書(操作用)

形式 METATRON — BA I / O Configurator



1. はじめに

このたびは、弊社の製品をお買い上げいただき誠にありがとうございます。 METATRON-BA I/O Configurator をご使用いただく前に、下記事項をご確認下さい。

1.1 取扱説明書の対応バージョン

本取扱説明書の対応バージョンは以下のとおりです。

■デバイスのバージョンについて

本取扱説明書は、以下のデバイスに対応しています。

種 別	形式	本ソフトウェアでの対応バージョン
	BA30C-PAC-B	1.2.0 (METATRON-BA Version)以降
XX F U 2 U 2 F U - 9	BA30C-PAC-C	2.0.0 (METATRON-BA Version)以降
電力マルチ変換器	BA7NS-WTU	1.0.0 以降
接点入出力ユニット	BA8NS-DAC4	1.1.0 以降
カップル変換器	BA8NS-XT	1.0.0 以降
ユニバーサル入力変換器	BA8NS-XU	1.0.0 以降
直流入力変換器	BA8NS-XV	1.0.0 以降
直流出力変換器	BA8NS-YV	1.1.0 以降
接点 16 点入力ユニット	R7E-DA16	3.00 以降
トランジスタ 16 点出力ユニット (NPN 対応)	R7E-DC16A	3.00 以降
トランジスタ 16 点出力ユニット (PNP 対応)	R7E-DC16B	3.00 以降
直流電圧/電流入力ユニット(絶縁4点)	R7E-SV4	3.00 以降
熱電対入力ユニット(絶縁4点)	R7E-TS4	3.00 以降
測温抵抗体入力ユニット(絶縁4点)	R7E-RS4	3.00 以降
ポテンショメータ入力ユニット(絶縁4点)	R7E-MS4	3.00 以降
交流電流入力ユニット	R7E-CT4E	3.00 以降
(絶縁4点、クランプ式交流電流センサ CLSE 用)		
積算パルス8点入力ユニット	R7E-PA8	3.00 以降
直流電圧出力ユニット(絶縁2点)	R7E-YV2	3.00 以降
直流電流出力ユニット(絶縁2点)	R7E-YS2	3.00 以降
少点数入出力ユニット	R7K4FE-6-DC16	3.00 以降
(リレー接点 16 点出力、ねじ端子台)		

METATRON-BAI/O Configurator のバージョンについて

本取扱説明書は、METATRON-BA I/O Configurator のバージョン 1.2.1 に対応しています。 METATRON-BA I/O Configurator のバージョン確認方法は「3.10 バージョン情報」を参照して下さい。

■本取扱説明書について

本取扱説明書の内容に関しては、改良のために予告なしに仕様等変更することがありますのでご了承下さい。 本書の内容の一部または全部を無断で複写、複製、転載することを禁じます。

1.2 商標権について

本取扱説明書に記載の会社名、商品名は、各社の商号、商標(登録商標を含む)である場合があります。 本取扱説明書の表示・記述の中では、これら権利に関する個別の表示は省略しております。

Microsoft、Windows、および Edge は、米国 Microsoft Corporation の 米国およびその他の国における登録商標または 商標です。 METATRON は、弊社の登録商標です。

また、上記の商号、商標で本取扱説明書での表記が正式な表記と異なるものは以下のとおりです。

■本取扱説明書での表記 Windows 10

Windows 10 Windows 11

■正式な表記

Microsoft[®] Windows[®] 10 Operating System Microsoft[®] Windows[®] 11 Operating System

1.3 用語について

本取扱説明書では以下のような用語、総称を使用して説明しています。

表記	内容
本ソフトウェア	METATRON-BA I/O Configurator の総称として使用されます。
I/O Configurator	
コントローラ	BA30C-PAC の総称として使用されます。
I/Oユニット	本ソフトウェアに対応しているリモート I/O の総称として使用されます。
デバイス	コントローラと I/O ユニットの総称として使用されます。
ポイント	I∕Oユニットの各 CH から収集した空調・電気・熱源・防災などの I∕O 情報です。
	コントローラでデータを管理・識別する単位として使用されます。
STP ケーブル	10BASE-T、100BASE-TX のケーブルです。
SPE	10BASE-T1L 仕様のシングルペアイーサネットです。

1.4 ご注意事項

■設置について

- ・屋内でご使用下さい。
- ・塵埃、金属粉などの多いところでは、使用しないで下さい。
- ・振動、衝撃は故障の原因となることがあるため極力避けて下さい。
- ・使用温度範囲、使用湿度範囲を超えるような場所や結露するような場所でのご使用は、寿命・動作に影響しますので 避けて下さい。
- ・清浄な雰囲気中に設置して下さい。シンナー、アセトン、ホルマリン、亜硫酸ガスなど、有機性ガス雰囲気中での長 時間の使用は避けて下さい。
- ・直射日光が当たる場所には絶対に放置しないで下さい。

■配線について

- ・配線は、ノイズ発生源(リレー駆動線、高周波ラインなど)の近くに設置しないで下さい。
- ・ノイズが重畳している配線と共に結束したり、同一ダクト内に収納することは避けて下さい。

■運転時について

・運転中の設定変更を行うときは十分に安全を確認してから行って下さい。設定を誤るとシステムの誤動作や機械の破 損や事故の原因になります。

■セキュリティについて

・本製品をネットワークに接続する場合、存在するセキュリティリスクを考慮し、その対策を行うことを強くお勧めします。システムを構成する個々のセキュリティ支援機能は、システムに必要なセキュリティレベルを確保する手段の一つであり、それだけで現在のセキュリティリスクを完全に排除できるものではありません。お客様におかれましては、システムに必要なセキュリティ保護の対象を明確にし、必要な対策やシステム構築および運用を行って下さい。ネットワークへの接続には、常に危険が伴うことをご理解いただくと共に、常に新しい情報を入手し対策を行うことを強くお勧めします。

■その他

- ・本製品をご使用にあたり万一本製品に故障・不具合などが発生したとしても重大な事故にいたらない用途であり、故障・ 不具合発生時にはバックアップやフェールセーフ機能が本製品の外部でシステム的に実施されていることを使用の条件とさせていただきます。
- ・本製品は一般工業などへの用途を対象とした汎用品として設計・製作されています。よって以下のような機器やシステムなどの特殊用途への適用を除外させていただきます。万一使用された場合は当社として製品の品質、性能、安全に関る一切の責任(債務不履行責任、瑕疵担保責任、品質保証責任、不法行為責任、製造物責任を含むがそれらに限定されない)を負わないものとさせていただきます。
- ①各電力会社の原子力発電所およびその他発電所向けなどの公共への影響が大きい用途
- ②鉄道各社および官公庁などの特別な品質保証体制の構築を当社にご要求になる用途
- ③航空宇宙、医療、鉄道、燃焼・燃料装置、乗用移動体、有人搬送装置、娯楽機械、安全機械など生命、身体や財産に 大きな影響が予測される用途

1.5 I/O Configurator の概要

1.5.1 機能

- 本ソフトウェア(METATRON-BA I/O Configurator)には、大きく分けて以下の機能があります。
- ・デバイスの設定情報の新規作成、変更
- ・デバイスから設定情報の読み出し、デバイスへ設定情報の書き込み
- ・ファイルから設定情報の読み出し、ファイルへ設定情報の保存
- ・テンプレートファイルから設定情報の読み出し

1.5.2 テンプレート

テンプレートは各デバイスに対応した設定情報ファイルで、シリアル番号とバージョンを変更するだけでデバイスの設 定が行えます。

1.5.3 システム要件

本ソフトウェアの動作に必要なシステムの要件は以下のとおりです。

項目	内容
パソコン	以下の OS が正常に動作する PC/AT 互換機
OS	Windows 10 Pro (64bit 版) 22H2 以上
05	Windows 11 Pro (64bit 版) 22H2 以上
.NET Framework	4.7.2 以上
CPU メモリ	Microsoft 社が上記 OS の動作保証する性能以上
HDD 空き容量	10MB 以上
言語	日本語
通信	Ethernet

1.5.4 確認済みブラウザ

動作確認は以下のブラウザで実施しています。

端末	ブラウザ
Windows 10	Google Chrome 120.0.6099.71
Windows 11	Microsoft Edge 120.0.2210.61

1.6 インストール (METATRON – BAI/O Configurator)

本ソフトウェアを弊社のホームページよりダウンロードし、任意のフォルダに展開して下さい。 展開したフォルダ内の「METATRON-BA IO Configurator.msi」を実行して、ダイアログに従いインストールして下 さい。

以前のバージョンの本ソフトウェアがインストールされている場合は、先にアンインストールをしてから、最新版を再 インストールして下さい。

1.7 アンインストール (METATRON-BAI/O Configurator)

コントロールパネルから、「プログラム」→「プログラムと機能」を選択して下さい。 一覧の中から「METATRON-BA IO Configurator」を選択し、アンインストールして下さい。

1.8 テンプレートのインストール(METATRON-BAI/O Configurator Template)

METATRON-BA I/O Configurator Template を弊社のホームページよりダウンロードし、任意のフォルダに展開して下さい。 展開したフォルダ内の「METATRON-BA IO Configurator Tempalte.msi」を実行して、ダイアログに従いインストールして下さい。

以前のバージョンの METATRON-BA I/O Configurator Template がインストールされている場合は、先にアンインストールしてから、最新版を再インストールして下さい。

1.9 テンプレートのアンインストール(METATRON-BAI/O Configurator Template)

コントロールパネルから、「プログラム」→「プログラムと機能」を選択して下さい。 一覧の中から「METATRON-BA IO Configurator Template」を選択し、アンインストールして下さい。

2. デバイスの設定手順

デバイスの設定は以下の手順で行います。

IP アドレス変更

web ブラウザまたはコンフィギュレータソフトウェアによりデバイスの IP アドレスを変更します。 詳細な情報は各デバイスの取扱説明書を参照して下さい。

(2) デバイスの設定情報変更

本ソフトウェアによりデバイスの設定情報を変更します。

2.1 設定例 (デバイスから読み出し)

直流入力変換器(形式: BA8NS-XV-S2-R)のIPアドレスを192.168.1.200から192.168.1.123に変更し、-10~+10Vの入力を0~10Vに制限する例を説明します。使用する製品は以下のとおりです。

項目	IP アドレス	サブネットマスク
PC	192.168.1.201	255.255.255.0
メタトロンコンバータ	_	_
メタトロン I/O ユニット (デバイス)	192.168.1.200(標準出荷時設定) 192.168.1.123(設定後)	255.255.255.0

手順

IP アドレス変更

①以下の図のように PC とデバイスを接続します。

②本ソフトウェアをインストールした PC の IP アドレスは 192.168.1.201 などのデバイスと通信可能なアドレスに設定します。



③接続後、PCのブラウザ画面でhttp://192.168.1.200/に接続します。

④ Network Setting 画面で IP Address の項目に新しい IP アドレス(192.168.1.123)を入力し、「Submit」をクリックします。

BA8NS-XV Configuration								
Device Information	Device Information Modbus Information Network Setting Modbus Setting Input Setting							
		Network Setting						
	DHCP	Disable	~					
	IP Address	192.168.1.123						
	Subnet Mask	255.255.255.0						
	Default Gatew	ay 192.168.1.1						
Submit								

⑤ IP アドレスの変更が完了すると"BA8NS-XV Configuration Success!"が表示されます。



(2) デバイスの設定情報変更

①本ソフトウェアを起動して、ファイルメニューの「開く」→「デバイス」をクリックします。

METATRON-BA I/O Configurator	-	×
77イル(F) チェック(C) 書き込み(W) ヘルプ(H)		
新規作成(N)		
開く(O) → デバイス(D)		
終了(X) デンプレート(T)		
2222 1 (c)m.		
\bigotimes		
METATRON		
METATRON-BA		
I/O Configurator		
ファイルメニューから新規作成または開くを選択して開始してください。		
ERROR : 0, WARNING : 0		

②読み出したいデバイスの IP アドレス(192.168.1.123)を入力します。

④ IPアドレス		×	
読み出しを行うデバ	イスのIPアドレスを入	力してください。	
192.168.1.123			
Wink	キャンセル	ОК	

③「Wink」をクリックして、デバイスの RUN ランプが点滅することを確認します。

④ [OK	をクリックして、	デバイスから現在の設定情報を読み出しま	ます。
-----	----	----------	---------------------	-----

METATRON-BA I/O Configurator			-	×
ファイル(F) チェック(C) 書き込み(W)) ヘルプ(H)			
デバイス設定 □ポイント設定	7z1.1k	* デバイスへ書き込み時、対象のデバイスと値が一致する必要があります。		
ーポイント1 エラーチェック結果	DESC (I说明)	METATRON DEVICE CONFIGURATION		
…通信ログ	TYPE (形式)	* METATRON BA		
	FORMAT (書式)	* 0.02		
	VER (バージョン)	0.01		
	CREATE (作成日時)			
			, 1	
	MANUFACTURE (製造者)	* MG CO,LTD.		
	NAME (名称)	* BA8NS-XV		
	DESCRIPTION (順月)			
	LOCATION (設置場所)			
	TYPE (製品型式)	* BA8NS		
	SERIAL (シリアル番号)			
	VER (パージョン)	* 1.0.0		
			J	
	POINTS (ポイント定義数)	* 1 🔄 週用		
		ツリービューのポイント数が変更されます。	J	
	自局放送設定		1	
	UNIT_ID (ユニットID)	1.		
	TYPE (通信方式)	MULTICAST		
	BR_ADDR (ブロードキャストアドレス)	255.255.255.255		
	MU_ADDR (マルチキャストアドレス)	224.0.1.1		
	PORT (ポート番号)	* 9898		
	TTL (TTL)	1 🚖		
	TIMEOYT_MS (タイムアウト時間[ms])	300 🗢		
	通信設定		1	
	dwSCAN_MS (スキャン間隔[ms])	100 🜩		
	dwTIMEOUT_MS (タイムアウト時間[ms])	100 🜩		
	dwRETRY_MS (リトライ時間[ms])	100 🜩		
	dwRECOVERY_MS (リカ/ リリ時間[ms])	100 🜩		
	uiMAX_RETRY_CNT (最大リトライ回数)	0		
	strPARAM (Modbus 그드ットID)	0		
	L		1	

```
⑤ポイント1をクリックして、ポイント設定を変更します。
 wstrNAME (名称):アナログ入力1
 wstrDESC (説明):0-10VDC
 bREADONLY (読み取り専用):読み取り専用
 eDATA_TYPE (データ型): ANALOG
 ePOINT_TYPE (ポイント種別):AI
 uiPOINT_CATEGORY (カテゴリ):計測
⑥通信設定を行います。(32ビット符号あり整数)
 strPARAM (Modbus \mathcal{F} \vdash \mathcal{V} \mathcal{Z}) : 300001
 eCONV_CODE (型変換コード): INT32WS
 usiPARAM_START_BIT (開始ビット位置):0
 usiPARAM_LEN_BIT (データビット数):32
⑦スケール変換の設定を行います。(入力 -10 V~+10 V が生データ 0~1000000)
 ・生データ 0~1000000 (-10~+10 V) を 500000~1000000 (0~10 V) に制限
  lrVAL_MAX (生データ最大値):1000000
  lrVAL_MIN(生データ最小値):500000
 ・生データ 500000~1000000 を 0~10 V にスケール変換
  eENG_SCALING_CODE (スケール変換コード):LINEAR
  lrENG_MAX(最大値):10.00
  lrENG MIN (最小値):0.00
  wstrENG_UNIT(単位):V
  iENG_FRACT (小数): 0.001
```

METATRON-BA I/O Configurator			-	×
ファイル(F) チェック(C) 書き込み(W)	ヘルプ(H)			
デバイス設定	<u>─</u> ポイント1 ────			
□-ボ1ント設定	wstrNAME (名称)	(5) アナロジ入力1		
	wstrDESC (誤相用)	(5) 0 - 10V DC		
	bREADONLY (読み取り専用)	(5) 🗹 読み取り専用		
	eDATA_TYPE (データ型)	5 sanalog		
	データ設定			
	strPARAM (Modbusアドレス)	6 3 ∨ 1. INPUT REGISTER: 300001		
	eCONV_CODE (型変換コード)	6 19:INT32WS [2,3,0,1]		
	usiPARAM_OFFSET_BYTE (オフセットバイ	Þ <u>6</u> 0€		
	usiPARAM_START_BIT (開始ビット位置)	6 0 -		
	usiPARAM_LEN_BIT(データビット数)	6 32 🔄		
	 rVAL_MAX(生データ最大値)	(7) 1000000.01 🛊		
	IrVAL_MIN (生データ最小値)	(7) 500000.00 \$		
	- スケール変換			
	eENG SCALING CODE (2ケール変換)			
	KENG SCALING FACT1 FACT2			
	計算式: WAL_MAX = WAL_MIN のと	MAA - IFENG_MUN/ / (IFVAL_MAA - IFVAL_MUN)] + IFENG_MUN さば演算しない		
				1
	wFLAGS_DATA (フラグ)	08: 差分積算		
	IrVAL_ACCUMU_MAX (積算最大值)	0.00 🗢		
	IrVAL_ACCUMU_MIN (積算最小値)	0.00 🜩		
		結果值 eSTATE_OPE (演算子) IrSTATE_VAL (値	D	
	状態0	0:NDNE V 0.00		
	状態1	1 0:NDNE 🗸 0.00 🖨		
	状態2	2 0:NDNE ~ 0.00 \$		
	状態3	3 0:NDNE 🗸		
	状態4	4 0:NDNE ~ 0.00 \$		
	状態5	5 0:NDNE 🗸 0.00 🖨		
	状態6	6 0:NDNE 🗸 0.00		
	状態7	7 0.00 🗢		

ル(F) チェック(C) 書き込み(W)	ヘルプ(H)		
デバイス設定 ポイント設定	結果值 oSTATE_OPE (演算子) IrSTATE_V	AL (値)	
エラーチェック結果			
	17.892 2 UNONE ↓ 0.0		
	4ABS4 4 UNONE 0.0		
	17.8g5 5 UNNNE ✓ 0.0		
	wFLAGS_DATA (フラグ) 02 値変換 逆順評価 (状態7 → 状態0)		
	- ポイント設定		
	ePOINT_TYPE (ポイント種別) (5) 3.AI ~		
	uiPOINT_NO (ポイント番号) 0 ¢		
	uiPOINT_CATEGORY (カテゴリ) 5 6計測 V		
	IFENG_MAX (最大値) (7 10,00 €		
	wstrENG_UNLI(単位) () V · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
	UIBOAST CVC MS (受信能加加)		
	uiBCAST CHG MIN MS (最低变化時間[ms])		
	- dwER ID (細絵ブロックID)		
	h/1 0 •		
	P17L 0€		
	- LT		
	機能プロックID: bit 31:メーカ、30-23:メーカコード、22-15:タイプ、14-4:インスタンス、3-0:アイテム		
	HEX 80000000 DEC 2147483648		

⑧チェックメニューの「エラーチェック」をクリックして、変更した設定情報にエラーがないことを確認します。

METATRON-BA I/O Configurator				- 🗆 X
ファイル(F) チェック(C) 書き込み(W)	ヘルプ(H)			
ーデバイス設定 日-ポイント設定	11月11日	ページ	セクション	キー文字
エラーチェック結果 通信ログ	成功 ERROR:0,WARNING:0			
-				
ROR: 0 WARNING: 0				<u> </u>

⑨書き込みメニューの「デバイス」をクリックします。

デバイス設定 デバイス(D) ホインは設定 ファイル(F) レポイント ファイル(F) エラーチョンが結果 成功 超信ログ ロー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	デバイス(D) アイル(D) ページ セクション キー文字 カインNBなE アイル(F) アイル(F) 1.オインNBなE 方式功 ERROR: 0, WARNING: 0 通信ログ 成功 ERROR: 0, WARNING: 0 通信ログ 成功 ERROR: 0, WARNING: 0 ・ 通信ログ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ <

⑩デバイスの IP アドレスを入力して、「OK」をクリックします。

④ IPアドレス		×
書き込みを行うデ	バイスのIPアドレスを入え	りしてください。
192.1	68.1.123	
Wink	キャンセル	OK

「はい」をクリックして、デバイスへ変更した設定情報を書き込みます。

書き込み		\times
1	変更してもよろしいですか?	
	はい(Y) いいえ(N)	

②書き込みが完了すると以下の画面が表示されます。「はい」をクリックするとデバイスの再起動が行われ、書き込んだ内容がデバイスに反映されます。

書き込み		\times
1	デバイスを再起動してもよろしいですか? いいえを選択する場合は、手動でデバイスの再起動を行ってください。	
	(はい(Y) いいえ(N)	

3. I/O Configurator 操作説明

3.1 起動

本ソフトウェアがインストールされた PC で、スタートメニュー内の「すべてのアプリ」→「MG」→「METATRON -BA IO Configurator」を起動します。

3.2 設定情報の変更

デバイスの設定情報を変更します。

(● METATRON-BA I/O Configurator 1 ファイル(F) チェック(C) 書き込み(V	() () () () () () () () () () () () () (-	×
<u>(5</u> ッリー	- デザ(13)線で - デザ(13)線で - ポイント場合で - エラ・チェック結果 - 通信ログ	ファイル DESC (見明) TYPE (形式') FORMAT (書式) VER (パージョン) CREATE (作坊口目4) 製品 MANUFACTURE (装拾書4) NAME (名称) DESCRIPTION (見明) LOCATION (現見場所) TYPE (場品型すた) SERIAL (シリア)/#考う)	 デバイスへ書き込み時、対象のデバイスと値が一致する必要があります。 METATRON DEVICE CONFIGURATION METATRON_BA 0.02 		
⑥エラー件数	ERROR : 0 , WARNING : 0	VER (パージョン) データ定義 POINTS (ポイント定賞数) 自局放送設定 UNIT_JD (ユニットID) TYPE (適信方式) BR,ADDR (プロードキャストアドレス) MU_ADDR (マルチキャストアドレス) PORT (ポート番号)	・ 10 適用 ツリービューのポイント数が変更されます。 10 BROADCAST → 255.255.255 224.0.1.1 ・ 9898 (●		

項目	内容
①ファイル	新規作成
	設定情報を新規作成します。
	開く
	デバイス
	デバイスから設定情報を読み出します。
	ファイル
	ファイルから設定情報を読み出します。
	テンプレート
	テンプレートファイルから設定情報を読み出します。
	終了
	本ソフトウェアを終了します。
②チェック	エラーチェック
	エラーチェックを行います。
③書き込み	デバイス
	デバイスへ設定情報を書き込みます。
	ファイル
	ファイルへ設定情報を保存します。
④ヘルプ	バージョン情報
	「3.10 バージョン情報」を開きます。

デバイス設定	ファイル情報[FILE]、製品情報[PRODUCT]、データ定義情報[DATA]、自局
	放送設定情報[BCAST]、相手局設定情報のチャネル[\$CHANNEL]、デバイス
	[\$DEVICE]のパラメータを変更します。
ポイント設定	自局ポイント設定情報[POINT_n]、相手局設定情報のシグナル[\$SIGNAL_n]、
	ポイント[\$POINT_n]のパラメータを変更します。
エラーチェック結果	エラーチェックの結果を表示します。
通信ログ	デバイスから読み出し、デバイスへ書き込み時の通信ログを表示します。
エラーとワーニングの件数	を表示します。
エラーチェックが未実施の	場合は0件と表示されます。
	デバイス設定 ポイント設定 エラーチェック結果 通信ログ エラーとワーニングの件数 エラーチェックが未実施の

3.3 デバイスから読み出し

ファイルメニューの「開く」→「デバイス」をクリックして、設定情報を読み出すデバイスの IP アドレスを入力します。



項目	内_容
①IPアドレス	設定情報を読み出すデバイスの IP アドレスを入力します。
2 Wink	入力した IP アドレスのデバイスへ WINK 要求をします。デバイスが WINK 要求を受け取ると RUN ランプ
	を点滅させ、対象のデバイスであることを知らせます。デバイスがコントローラの場合は WINK 要求を受け
	付けません。
③ OK	デバイスの設定情報の読み出しを開始します。
	読み出しが完了すると「3.2 設定情報の変更」へ進みます。

3.4 ファイルから読み出し

ファイルメニューの「開く」→「ファイル」をクリックして表示される Windows の標準的なファイル選択画面で設定 情報を読み出すファイルを選択します。選択可能なファイルの種類は「METATRON-BA IO CFG Files(*.metatron_ ba.io.cfg)」です。

		×
~ C	ドキュメントの検索	م
	≣ .	
種類	サイズ	
ません。		
~	METATRON-BA IO CFG Fi	les (*.i ∨
	開く(O) キャ	ンセル
	 C 種類 株世ん。 	✓ C ドキュメントの検索 ■ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●

3.5 テンプレートから読み出し

ファイルメニューの「開く」→「テンプレート」をクリックして表示されるテンプレート選択画面で設定情報を読み出 す形式を選択します。

形式	II兑8月	フォーマット	メーカ名
BA7NS-WTU	Power input,4 points	0.02	MG COLLTD.
BA8NS-DAC4	Discrete input/output, 4 point	0.02	MG COLLTD.
BA8NS-XV	DC input ,1 point	0.02	MG CO,LTD.
BA8NS-YV	DC output ,1 point	0.02	MG COLLTD.
R7E-DA16	Discrete input, 16 points	0.02	MG CO,LTD.
R7E-DC16	Discrete output, 16 points	0.02	MG COLLTD.
R7E-PA8	Totalized pulse input,8 points	0.02	MG CO,LTD.
R7E-SV4	DC input,4 points	0.02	MG CO,LTD.
R7K4FE-6-DC16	Discrete output, 16 points	0.02	MG COLLTD.
		4	-w`/t711. OK

3.6 エラーチェック

設定情報のエラーチェック結果を表示します。

/(F) チェック(C) 書	き込み(W)	ヘルプ(H)				
- デバイス設定 + ボイント設定 - ニオイント1 - エラーチェック結果 - 通信ログ		説明 ePOINT_TYPEを選択してください。 hVAL_MAX >= hVAL_MINにしてください。	(2	ページ 3 ポイント1 ポイント1	セクション 4 \$POINT_1 \$SIGNAL_1	キー文字 ePOINT_TYPE IrVAL_MAX, IrV.
		失敗 ERROR:2,WARNING:0				

項目	内容
①説明	エラー内容を表示します。
②ページ	エラーが含まれるページを表示します。
③セクション	エラー対象のパラメータのセクション名を表示します。
④キー文字	エラー対象のパラメータのキー文字を表示します。

3.7 デバイスへ書き込み

「3.6 エラーチェック」でエラー件数が0件であることを確認します。 確認後、書き込みメニューの「デバイス」をクリックして、設定情報を書き込むデバイスのIPアドレスを入力します。

 ● IPアドレス 		×				
書き込みを行うデバイスのIPアドレスを入力してください。						
192.168.1.123						
Wink 2	キャンセル	ОК 3				

項 目	内容
① IP アドレス	設定情報を書き込むデバイスの IP アドレスを入力します。
^② Wink	入力した IP アドレスのデバイスへ WINK 要求をします。デバイスが WINK 要求を受け取ると RUN ランプ を点滅させ、対象のデバイスであることを知らせます。デバイスがコントローラの場合は WINK 要求を受け 付けません。
③ OK	設定情報の書き込み前比較を開始します。

デバイスの現在の設定情報と書き込む内容の比較結果を表示します。

③ 比較結果 ×					
値が異なります。					
キー文字 [PRODUCT]	変更前		変更後		
SERIAL VER	0123456789 1.0.0	\rightarrow \rightarrow	abcdefghij 2.0.0		
				ОК	

以下の項目は現在の設定値と異なる値を書き込むとデバイスが正しく動作しない恐れがありますので、差異があるとき はデバイスへの書き込みは行われません。

ページ	セクション名	項目	キー文字	備考
デバイス設定	ファイル情報	説明	DESC	
	[FILE]	形式	TYPE	
		走	FORMAT	
		作成日時	CREATE	
	製品情報	製造者	MANUFACTURE	
	[PRODUCT]	名称	NAME	
		製品型式	TYPE	
		シリアル番号	SERIAL	
		バージョン	VER	
	データ定義情報	ポイント定義数	POINTS	I/O ユニットのときのみ比較
	[DATA]			
	自局放送設定情報	ポート番号	PORT	I/O ユニットのときのみ比較
	[BCAST]			

設定情報の書き込み前比較後、「はい」をクリックするとデバイスへ設定情報を書き込みます。(デバイスが最後に更新 された時刻→現在時刻)



書き込みが完了すると以下の画面が表示されます。「はい」をクリックするとデバイスの再起動が行われ、書き込んだ内容がデバイスに反映されます。「いいえ」をクリックすると、手動でデバイスを再起動するまでは書き込んだ内容がデバ イスに反映されません。

コントローラへの書き込み時は再起動は不要です。

書き込み		×
1	デバイスを再起動してもよろしいですか? いいえを選択する場合は、手動でデバイスの再起動を行ってください。	
	(はい(Y) いいえ(N)	

3.8 ファイルへ保存

書き込みメニューの「ファイル」をクリックして表示される Windows の標準的なファイル保存画面で設定情報を保存 するファイルの名前を入力します。選択可能なファイルの種類は「METATRON-BA IO CFG Files (*.metatron_ba.io. cfg)」です。

● 名前を付けて保存				×
← → ∨ ↑		~ C	ドキュメントの検索	م
整理 ▼ 新しいフォルダー				≣ • 😗
☆ ホーム 名前 ^	更新日時	種類	サイズ	
₹v5U-	検索条件に一致する項目はあります	the		
> 🔷 OneDrive - Persi				
I				
🗖 デスクトップ 🖈				
<u>↓</u> ダウンロード *				
② ミュージック *				
🛂 प्टेंग्रं 🛷				
F+1×1				
ファイル名(N): [*] .metatron_ba.io.cfg				~
ファイルの種類(T): METATRON-BA IO CFG Files (*.metatron_ba.io.cfg)				~
▲ フォルダーの非表示			保存(S)	キャンセル

3.9 通信ログ

通信ログを表示します。

METATRON-BA I/O Configurat	or		-	×
ファイル(F) チェック(C) 書き込み	み(W) ヘルプ(H)			
- デバイス設定 - ポイント設定 - ポイント1	時刻 1 2024/12/03 10:09:47	以明2 *** COMPARE before WRITE		
- エラーチェック結果 - 通信ログ	2024/12/03 10:09:47 2024/12/03 10:09:47	*** 192.168.1.123 READ STARTING _ <<設定情報のアイル>> *** PING request _		
	2024/12/03 10:09:47 2024/12/03 10:09:47 2024/12/03 10:09:47	*** Modbus/TCP start _ *** READ END 成功		
	2024/12/03 10:09:48 2024/12/03 10:09:48 2024/12/03 10:09:48 2024/12/03 10:09:48	**** 192.168.1.123 WRITE STARTING _ <(設定情報のアイル>> **** PING request _ **** Modbus/TCP start _ **** Morture FMD		
	2024/12/03 10:09:49 2024/12/03 10:09:50 2024/12/03 10:09:50	*** 192.168.1.128 書き込みが完了しました。 *** 192.168.1.123 WRITE STARTING _ < <reboot>> *** 192.168.1.23 WRITE STARTING _ <<reboot>></reboot></reboot>		
	2024/12/03 10:09:50 2024/12/03 10:09:50 2024/12/03 10:09:50 2024/12/03 10:09:50	*** WRITE END 成功		
ERROR : 0 , WARNING : 0				

項目	内容
①時刻	通信ログの出力時刻を表示します。
②説明	通信内容を表示します。
	詳細は「5.2 接続」を参照して下さい。

ヘルプメニューの「バージョン情報」をクリックすると、バージョン情報画面が表示されます。

3.10 バージョン情報



3.11 終了

本ソフトウェアを終了するときは画面右上の[×] ボタンをクリック、またはファイルメニュー内の「終了」をクリッ クします。

4. 付録

4.1 設定情報詳細

デバイスの種別毎に設定できるパラメータは以下のとおりです。

ページ	セクション名	コントローラ	1/0 ユニット	内容
デバイス設定	ファイル情報	0	0	ファイル形式の識別情報
	[FILE]			
	製品情報	0	0	製品の識別情報
	[PRODUCT]			
	データ定義情報		0	ポイントの定義数
	[DATA]			
	自局放送設定情報		0	自局の放送設定情報
	[BCAST]			
	相手局設定情報		0	相手局の通信設定情報
	チャネル			
	[\$CHANNEL]			
	相手局設定情報		0	チャネルの通信回線に接続されているデバイスの情報
	デバイス			
	[\$DEVICE]			
ポイント設定	相手局設定情報		0	相手局が持つポイント毎の通信設定情報
	シグナル (データ設定)			
	[\$SIGNAL_n]			
	相手局設定情報		0	相手局が持つポイント情報
	ポイント(ポイント設定)			
	[\$POINT_n]			
	自局ポイント設定情報		0	自局が持つポイント情報
	[POINT_n]			

4.1.1 ファイル情報 [FILE]

	B	初期値	備考
DESC	説明	METATRON	設定情報ファイルの説明です。
		DEVICE	「METATRON DEVICE CONFIGURATION」固定值
		CONFIGURATION	
TYPE	形式	METATRON_BA	設定情報ファイルの形式です。
			「METATRON_BA」固定值
FORMAT	書式	0.02	設定情報ファイルの書式です。
			「0.02」固定値
VER	バージョン	-	設定情報ファイルのバージョンです。任意で設定します。
			最大 10 文字
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。
CREATE	作成日時	-	設定情報ファイルの作成日時です。
			変更不可

4.1.2 製品情報 [PRODUCT]

項	目	初期値	備考
MANUFACTURE	製造者	MG CO., LTD.	製品の製造者です。
			「MG CO., LTD.」固定值
NAME	名称	-	製品の形式です。
			最大 30 文字
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。
DESCRIPTION	説明	-	製品の説明です。任意で設定します。
			最大 30 文字
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。
LOCATION	設置場所	-	製品の設置場所です。任意で設定します。
			最大 30 文字
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。
TYPE	製品型式	-	製品の型式です。
			コントローラ: CONTROLLER
			I/O ユニット:BA7NS、BA8NS、R7E、R7K4FE-6
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。
SERIAL	シリアル番号	-	製品のシリアル番号です。
			最大 20 文字
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。
VER	バージョン	-	製品のバージョンです。
			最大 10 文字
			半角英数字記号または半角スペースのみ使用できます。

4.1.3 データ定義情報 [DATA]

項	目	初期値	備	考
POINTS	ポイント定義数	1	製品のポイント数です。	
			有効範囲: 1~500	

4.1.4 自局放送設定情報 [BCAST]

項	目	初期値	備考
UNIT_ID	ユニット ID	1	放送通信で使用するユニット ID です。
			変更不可
TYPE	通信方式	BROADCAST	放送通信の通信方式です。
			BROADCAST: ブロードキャスト通信
			MULTICAST: マルチキャスト通信
BR_ADDR	ブロードキャストアドレス	255.255.255.255	ブロードキャスト通信で使用するアドレスです。
			最大 15 文字
			有効範囲:x.x.x.255
MU_ADDR	マルチキャストアドレス	224.0.1.1	マルチキャスト通信で使用するアドレスです。
			最大 15 文字
			有効範囲:224.x.x.x~239.x.x.x
PORT	ポート番号	9898	放送通信のポート番号です。
			「9898」固定値
TTL	TTL	1	放送通信の TTL です。
			有効範囲:1~255
TIMEOUT_MS	タイムアウト時間	1000	放送通信のタイムアウト時間です。
	[ms]		有効範囲: 0~60000

4.1.5 相手局設定情報 チャネル [\$CHANNEL]

	目	初期値	備考
dwSCAN_MS	スキャン間隔[ms]	100	Modbus 通信のスキャン間隔です。
			有効範囲: 100~10000 (100 の位未満は切り捨て)
dwTIMEOUT_MS	タイムアウト時間	1000	Modbus 通信のタイムアウト時間です。
	[ms]		有効範囲: 100~10000 (100 の位未満は切り捨て)
dwRETRY_MS	リトライ時間[ms]	1000	Modbus 通信のリトライ時間です。
			有効範囲: 100~10000 (100 の位未満は切り捨て)
dwRECOVERY_MS	リカバリ時間[ms]	10000	Modbus 通信のリカバリ時間です。
			有効範囲: 100~10000 (100 の位未満は切り捨て)
uiMAX_RETRY_CNT	最大リトライ回数	0	Modbus 通信の最大リトライ回数です。0 のときはリトライを
			行いません。
			有効範囲: 0~10

4.1.6相手局設定情報 デバイス [\$DEVICE]

項	目	初期値	備考
strPARAM	Modbus ユニット ID	0	デバイスの Modbus ユニット ID です。
			変更不可

4.1.7 相手局設定情報 シグナル (データ設定) [\$SIGNAL_n]

項	目	初期値	備考
strPARAM	Modbus アドレス	000001	Modbus アドレスです。XYYYYY (6 桁表現) で設定します。 X 部 0: COIL 1: INPUT STATUS 3: INPUT REGISTER 4: HOLDING REGISTER Y 部 方が短: 1- CEE25
eCONV_CODE	型変換コード	0: NONE	 (日効範囲: 1~05335) Modbus 通信から取得したデータを変換します。 0: NONE 1: INT8 [0] 2: INT16 [0,1] 3: INT32 [0,1,2,3] 4: UINT8 [0] 5: UINT16 [0,1] 6: UINT32 [0,1,2,3] 9: R_INT16 [1,0] 10: R_INT32 [3,2,1,0] 11: R_UINT16 [1,0] 12: R_UINT32 [3,2,1,0] 11: R_UINT16 [1,0] 12: R_UINT32 [3,2,1,0] 19: INT32WS [2, 3, 0, 1] 20: UINT32WS [1, 0, 3, 2] 25: R_UINT32WS [1, 0, 3, 2] 0: NONE を設定するとエラーになります。
usiPARAM_ OFFSET_BYTE	オフセットバイト	0	Modbus 通信から取得するデータのオフセットバイトです。 有効範囲: 0~31 usiPARAM_OFFSET_BYTE(オフセットバイト)[bytes]×8 + usiPARAM_LEN_BIT(データビット数)[bits]≤256 bits に設定して下さい。
usiPARAM_START_ BIT	開始ビット位置	0	Modbus 通信から取得するデータの開始ビット位置です。 有効範囲: 0~63
usiPARAM_LEN_ BIT	データビット数	1	Modbus 通信から取得するデータのデータビット数です。 有効範囲: 1~64 usiPARAM_OFFSET_BYTE(オフセットバイト)[bytes]×8 + usiPARAM_LEN_BIT(データビット数)[bits]≦ 256 bits に設定して下さい。

項_目		初期値	備考
lrVAL_MAX	生データ最大値	0.0	Modbus 通信で取得した値(生データ)の最大値、最小値です。
			有効範囲:-1,000,000,000~1,000,000
lrVAL_MIN	生データ最小値 	0.0	lrVAL_MAX (生データ最大値) ≧ lrVAL_MIN (生データ最小 値) に設定して下さい。
eENG_SCALING_	スケール変換コード	0: NONE	スケール変換コードです。
CODE			0: NONE
			生データをポイント値としてそのまま使用します。
			1: LINEAR(リニア変換)
			$(X - lrVAL_MIN) \times (lrENG_MAX - lrENG_MIN) \div$
			$(lrVAL_MAX - lrVAL_MIN) + lrENG_MIN$
			lrVAL_MAX = lrVAL_MIN のときは LINEAR 演算は行い
			ません。
			2: GAIN(ゲイン変換)
			LINEAR(aX + b) a: FACT1, b: FACT2
			lrVAL_MAX = lrVAL_MIN のときは aX + b のみ行い、
			LINEAR 演算は行いません。
			3: SQRT(平方根変換)
			$SQRT (X - lrVAL_MIN) \times (lrENG_MAX - lrENG_MIN)$
			\div SQRT (lrVAL_MAX - lrVAL_MIN) + lrENG_MIN
lrENG_SCALING_	FACT1, 2	0.0	スケール変換に使用するパラメータです。
FACT1, 2			有効範囲:-1,000,000,000~1,000,000
			eENG_SCALING_CODE(スケール変換コード)が 2: GAIN
			のときのみ使用します。
IrVAL_ACCUMU_	植鼻最大他	0.0	Modbus 通信で取得した値(積算値)の最大値、最小値です。
MAX	建效具止法	0.0	_ 1. XAI ACCULATI MAX (建筑県上街) > 1. XAI ACCULATI
Irval_accumu_	惧异取小胆	0.0	$ITVAL_ACCUMU_MAA(傾身取入他) \leq ITVAL_ACCUMU_$
MIIN STATE OPEO~7		0. NONE	MIN (惧昇取小胆 / に
estric_ored -7	◎ 直复获益 富質子 0~7	0. NOME	Mounds 遮向 (坂侍) に 値 (王) グ) を 変 決 じょ y。
	(积异) 0 · 7		EDATA_IIIE() ク生/パロ・DINART または 2. MOLII- STATE のときのみ値田します
			STATE OPEO~7
			0: NONE
			1: EQU(==LITERAL)
			2: NE (<> LITERAL)
			3: GT (> LITERAL)
IrSTATE VAL0~7	· 値変換表 値 0~7	0.0	4: $GTE (> = LITERAL)$
			5: LT (< LITERAL)
			6: LTE (< =LITERAL)
			$lrSTATE_VAL0 \sim 7$
			有効範囲:-1,000,000,000~1,000,000
			eDATA_TYPE (データ型)が 1: BINARY のときは eSTATE_
			OPE0~1、2: MULTI-STATE のときは eSTATE_OPE0~7
			を 0: NONE に設定するとエラーになります。
wFLAGS_DATA	フラグ	0x0000	シグナルの設定です。
			b02: 値変換 逆順評価
			0: 状態 0 →状態 7
			1: 状態 7 →状態 0
			b08: 差分積算
			0: 無効
			1: 有効

METATRON-BA I / O Configurator 4.1.8 相手局設定情報 ポイント(ポイント設定)[\$POINT_n]

wstrNAME 名称 POINTn ポイントの名称です。任意で設定します。	
最大 16 文字	
wstrDESC 説明 – ポイントの説明です。任意で設定します。	
最大 16 文字	
半角文字の"または、は使用できません。	
bREADONLY 読み取り専用 0:読み書き可能 ポイントの読み取り専用です。	
0: 読み書き可能	
1: 読み取り専用	
eDATA_TYPE データ型 0: NONE ポイントのデータ型です。	
$1 \cdot \text{BINARY} (0, 1)$	
2· MULII-STATE (0,1,2,3,4,5,6,7) 2: ANALOC (J.,-)1- 刑(の範囲)	
3. AINALOG (double 空の範囲) o: NONE な恐会ナストエニーにためまナ	
O(NONE を放化りるとエクーになりまり。 $O(NONE = $	割り付ける
erOINI_IIIE ハインド種別 U. NOINE ハインドの種別とす。ハインドをコンドローノに	到り回ける
し、NONE	皆垤しまり。
1: BO(発焦占)	
2: BI(状能占) 接点入力	
2: $\mathbf{H}((((((((((((((((((((((((((())))))))))$	
5 · M (前後点) アナログ出力 4: AO(設定占) アナログ出力	
5: AC(計量占) アナログ入力(積質値)	
0: NONE を設定するとエラーになります。	
uiPOINT NO ポイント番号 0 変更不可	
uiPOINT カテゴリ 0:分類なし ポイントのカテゴリです。任意で設定します。	
CATEGORY 0: 分類なし	
1: 空調	
2: 照明	
3: 一般操作	
4: 状態監視	
5: 警報監視	
6: 計測	
7: 計量	
8: アナログ出力	
9: 電力デマンド	
設定例	
BO(発停点):空調、照明、一般操作	
BI(状態点):状態監視、警報監視	
AI(計測点):計測	
AO(設定点):アナログ出力	
AC(計量点):計量、電力デマンド	
wstrENG_UNIT 単位 ー ホイントの現仕値の単位です。仕意で設定します	
干用人子のまたは、は使用できません。 白豆粉送乳会、豆木のの口ののパイトを持っ	しまけ肌中
日同 M 法 設 E WFLAGS_BUAST $b00$ か 1: 有 $ \% 0$	って こ は 設 正
しないじ下さい。 LEING MAX 鼻上は 0.0 ポイントのスケールが描述の鼻上は、鼻小はづき	
ITEING_MAA 取入値 0.0 ホインドワスケール支援後の取入値、取小値です 右効範囲・1 000 000 000~1 000 000	
1, WMC MAX(最十値) > 1, WMC MIN(最小値))~	四宝レイ下
$ \mathbf{E}[\mathbf{M}\mathbf{Q}_{\mathbf{M}}] \leq \mathbf{E}[\mathbf{M}\mathbf{Q}_{\mathbf{M}}] \leq \mathbf{E}[\mathbf{M}\mathbf{Q}_{\mathbf{M}}] \mathbf{M}\mathbf{Q}_{\mathbf{M}} \mathbf{M}\mathbf{M}_{\mathbf{M}} \mathbf{M}_{\mathbf{M}} \mathbf{M}_{\mathbf{M}}$	i ve u c p
IrENG_MIN 最小値 0.0 Cv [*] 。 自局放送設立 wFI ACS BCAST boo ぷ 1・右がの	レきけ
hrENG MAX(最大值) = hrENG MIN(最小值) =	しこね
IENG_FRACI 小奴 $3 \cdot 0.001$ $3 \cdot 1.001$ $3 \cdot 1.0001$ (ホイントの現仕他の小奴只です。	
U·Integer (
	レきけ
日本現及と取定 WF LAAD_DOAD 1 000 / 1. (有別の) 0.1 (二、(截数)) (引力) (一つてさい)	

4.1.9 自局ポイント設定情報 [POINT_n]

項目		初期値	備考
wFLAGS_BCAST	自局放送設定	0x0000	ポイントの放送通信設定です。
			b00: 有効
			0: 無効
			1: 有効
			b01: 送信
			0: 受信
			1: 送信
			b15: 変化時送信を禁止
			0: 許可
			1: 禁止
			b00 が 1: 有効のときは、I/O ユニットの通信断時出力設定
			を出力保持にして下さい。
uiBCAST_CYC_MS	更新間隔[ms]	0	ポイントの放送通信の更新間隔です。
			0[ms]のときは定周期送信を行いません。
			2000[ms]以下のときは同時送信ポイント数が多いと更新間隔
			が設定した値より長くなることがあります。
			有効範囲: 0~60000(100の位未満は切り捨て)
uiBCAST_CYC_MS	受信監視[ms]	0	ポイントの放送通信の受信監視の周期です。
			0[ms]のときは受信監視を行いません。
			有効範囲: 0~60000(100の位未満は切り捨て)
$uiBCAST_CHG_MIN_MS$	最低変化時間[ms]	0	ポイントの放送通信の変化時送信の最低間隔です。
			0[ms]のときは変化時は常に送信します。
			有効範囲:0~60000(100の位未満は切り捨て)
dwFB_ID	機能ブロック ID	0x80000000	ポイントの放送通信の機能ブロック ID です。
			ID が一致しているポイントと放送通信を行います。
			b31 :メーカ
			変更不可
			b30-23:メーカコード
			変更不可
			b22-15:タイプ
			有効範囲: 0~255
			b14-04:インスタンス
			有効範囲: 0~2047
			b03-00:アイテム
			有効範囲: 0~15

4.2 ライセンス

本製品には以下の MIT ライセンスの適用を受けるソフトウェアが含まれています。

The MIT License (MIT)

Copyright (c) .NET Foundation and Contributors

All rights reserved.

Permission is hereby granted, free of charge, to any person obtaining a copy of this software and associated documentation files (the "Software"), to deal in the Software without restriction, including without limitation the rights to use, copy, modify, merge, publish, distribute, sublicense, and/or sell copies of the Software, and to permit persons to whom the Software is furnished to do so, subject to the following conditions:

The above copyright notice and this permission notice shall be included in all copies or substantial portions of the Software.

THE SOFTWARE IS PROVIDED "AS IS", WITHOUT WARRANTY OF ANY KIND, EXPRESS OR IMPLIED, INCLUDING BUT NOT LIMITED TO THE WARRANTIES OF MERCHANTABILITY, FITNESS FOR A PARTICULAR PURPOSE AND NONINFRINGEMENT. IN NO EVENT SHALL THE AUTHORS OR COPYRIGHT HOLDERS BE LIABLE FOR ANY CLAIM, DAMAGES OR OTHER LIABILITY, WHETHER IN AN ACTION OF CONTRACT, TORT OR OTHERWISE, ARISING FROM, OUT OF OR IN CONNECTION WITH THE SOFTWARE OR THE USE OR OTHER DEALINGS IN THE SOFTWARE.

5. トラブルシューティング

5.1 ランプ表示

■METATRON リモート I/O BA8 シリーズまたは METATRON リモート I/O BA7 シリーズの場合

現象	チェック内容	対応方法
RUN ランプが点灯しない	I/O ユニットの電源は入っています	電源を確認して下さい。電源を入れ直しても点灯しな
	か?	い場合は、弊社へお問い合わせ下さい。
ERROR ランプが点灯している	I/Oユニットは工場出荷時設定動作	I/O ユニットを通常起動 (SW1-2 を OFF にして電源
	中(SW1-2 が ON)になっていません	を再投入)して下さい。通常起動しても点灯している
	か?	場合は、弊社へお問い合わせ下さい。

■リモート I/O R7E シリーズまたはリモート I/O R7K4F シリーズの場合

現象	チェック内容	対応方法
PWR ランプが点灯しない	I/O ユニットの電源は入っています	電源を確認して下さい。電源を入れ直しても点灯しな
	カ [、] ?	い場合は、弊社へお問い合わせ下さい。

■コントローラの場合

現象	チェック内容	対応方法
RUN ランプが点灯しない	コントローラの電源は入っています	電源を確認して下さい。電源を入れ直しても点灯しな
	か?	い場合は、弊社へお問い合わせ下さい。
ERROR ランプが点灯している	コントローラは工場出荷時設定動作中	コントローラを通常起動(SW1-2 を OFF にして電源
	(SW1-2 が ON)になっていませんか?	を再投入)して下さい。通常起動しても点灯している
		場合は、弊社へお問い合わせ下さい。

5.2 接続

現象	チェック内容	対応方法
デバイスと接続できない	接続している SPE ポートまたは LAN	LINK ランプと ACT ランプが点灯していない場合は、
	ポートの LINK ランプと ACT ランプ	SPE または LAN ケーブルの配線を確認して下さい。
	は点灯していますか?	
	IP アドレスは合っていますか?	IP アドレスを確認して下さい。
		IP アドレスが不明な場合は、工場出荷時設定に変更
		してから IP アドレスを再設定して下さい(各機器の取
		扱説明書を参照して下さい)。
	デバイスとパソコンの IP アドレスは	IP アドレスを見直し、パソコンから ping コマンドを
	同じネットワークアドレスとしていま	打って応答があるか確認して下さい。
	すか?	例)
		デバイス: 192.168.0.1
		パソコン: 192.168.0.2
		サブネットマスク: 255.255.255.0

5.3 デバイスへ書き込み

グ画面に"Timeout"と表示され	デバイスと接続できていません。
すか?	「5.2 接続」を参照して下さい。
グ画面に"Socket error"と表示	本ソフトウェア対応のデバイスではありません。「1.1
いますか?	取扱説明書の対応バージョン」を参照して下さい。
グ画面に"Illegal function"と表	デバイスが持つ設定情報が破損している恐れがありま
ていますか?	す。デバイスを工場出荷時設定に変更してから、再度
	書き込みを行って下さい。
果ダイアログが表示されていま	「3.7 デバイスへ書き込み」を参照して下さい。
	グ画面に"Socket error"と表示 いますか? グ画面に"Illegal function"と表 ていますか? 果ダイアログが表示されていま

6. 履歴

改訂番号	バージョン	内容
初版	1.0.0	初版
1	1.1.0	放送通信に対応
		Wink 機能を追加
		設定情報ファイル 書式 0.02 に対応
2	1.1.0	対応デバイスに R7E-DA16、R7E-DC16A、R7E-DC16B、R7E-SV4、R7E-PA8、
		R7K4FE-6-DC16 を追加
3	1.2.0	テンプレート機能を追加
		対応デバイスに BA7NS-WTU を追加
4	1.2.1	対応デバイスに BA8NS-XT、BA8NS-XU、R7E-TS4、R7E-RS4、R7E-MS4、
		R7E-CT4E、R7E-YV2、R7E-YS2 を追加