# 仕様伺書 対象形式:M6□XF1

お客様記入			営業部門		
形 式		JOB No.		承認	作成
貴社名		機番			
お名前		営業担当			
注 番					

各設定項目に対して標準設定値から変更がある場合、設定可能範囲でご指定下さい。 標準設定値とは、一切のご指定がない時の値です。

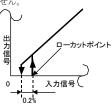
	製造部門					
	確認	設定				
機	番					

### ■設定項目

項目	設定可能範囲/設定可能項目	標準設定値	ご指定出荷時設定値	弊社記入欄
入力 ローカットポイント *1	0.0000 ~ 99.9999 %	0.000 % (ローカットしない)	%	□ 確認済
フィルタの種類 <sup>*2</sup>	<ul><li>・フィルタを使用しない</li><li>・移動平均</li><li>・無駄時間</li><li>・一次遅れ</li><li>・進み演算</li><li>・等速応答</li></ul>	移動平均	<ul><li>□ フィルタを使用しない</li><li>□ 移動平均</li><li>□ 無駄時間</li><li>□ 一次遅れ</li><li>□ 進み演算</li><li>□ 等速応答</li></ul>	□ 確認済
T:フィルタ時定数 *3	0.0000 (フィルタ処理なし) 0.5000 ~ 100.0000 秒	0.0000 (フィルタ処理なし)	秒	□ 確認済
H:サンプリング周期 *4	0.1000 ~ 100.0000 秒	0.1000 秒	秒	□ 確認済
N:サンプル数 *4	1 ~ 128	1		□ 確認済
U:ローカット数 *4	(ローカット数) + (ハイカット数) +1 ≦128	0		□ 確認済
L:ハイカット数 *4	(ローカット数) + (ハイカット数) +1 ≦128	0		□ 確認済
CP:正方向勾配制限值 *4	0.0000 ~ 200.0000 %/s		%/s	□ 確認済
CN:負方向勾配制限値 *4	0.0000 ~ 200.0000 %/s		%/s	□ 確認済
リニアライズ機能(表1参照) * <sup>5</sup>	無効 有効 ・リニアライザ (ユーザ指定テーブル) ・リバース演算 ・開平演算 (オリフィス、ベンチュリー) ・二乗演算 (パーマポーラス、パーシャルアリューム) ・5/2 乗演算 (三角セキ) ・3/2 乗演算 (四角セキ、全幅セキ)	無効(直線)	<ul> <li>□無効</li> <li>□ 月カ</li> <li>□リニアライザ (ユーザ指定テーブル) (付表を使用してください)</li> <li>□リバース演算</li> <li>□開平演算 (オリフィス、ペンチュリー)</li> <li>□ 二乗演算 (パーマポーラス、パーシャルフリューム)</li> <li>□ 5/2 乗演算 (三角セキ)</li> <li>□ 3/2 乗演算 (四角セキ、全幅セキ)</li> </ul>	□ 確認済
出力下限リミット *6 出力上限リミット *6	-2.0000 ~ 10.0000 % 90.0000 ~ 102.0000 %	-2. 0000 % 102. 0000 %	%	□ 確認済 □ 確認済

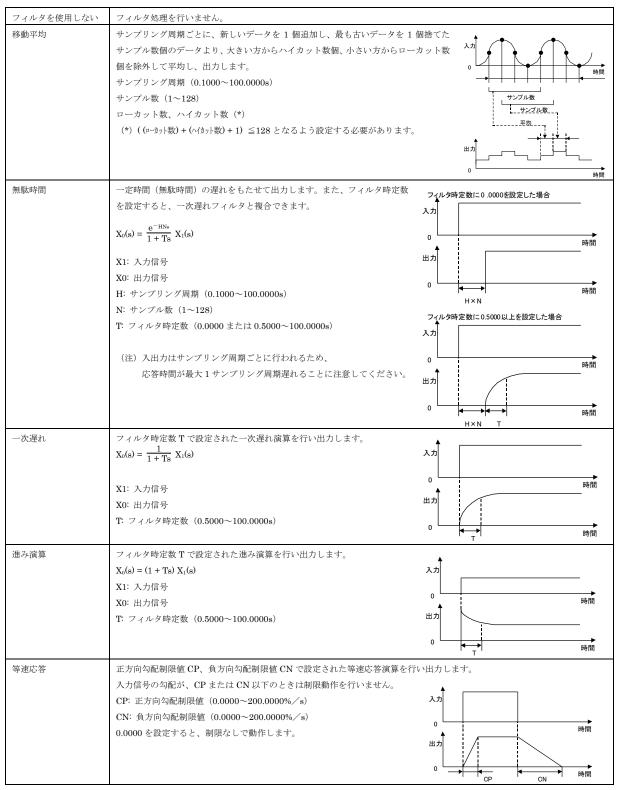
## \*1、ローカットポイント

本設定値未満の入力を 0%とします。ローカットポイントは 0.2%のヒステリシスを持っており、入力が上昇するときは、ローカットポイント以上、入力が下降するときは、ローカットポイント-0.2%以下で判定が行われます。 0.0000  $\sim$  99.9999%の範囲で設定でき、 0.0000%を設定した場合は、ローカットの処理は行いません。



下限リミットに 0.0001%以上の値を設定した場合、ローカットポイント設定値未満の入力は 0%にならずに、下限リミットで設定した値となります。

#### \*2、フィルタの種類



#### \*3、フィルタ時定数

設定した時定数の一次フィルタ処理がかけられます。本パラメータに 0 を設定するとフィル処理は行われません。 $0.5 \sim 30$  秒までの時定数が設定できます。一次フィルタは一般的な CR フィルタと同等で、設定した時定数の秒数は入力が 0%から 100%に入力が変化したとき、約 63%まで追従するのにかかる時間となります。

本パラメータはフィルタの種類で設定したフィルタのパラメータとして使用されます。

\*4、サンプリング周期、サンプル数、ローカット数、ハイカット数、正方向勾配制限値、負方向勾配制限値 フィルタの種類で設定したフィルタのパラメータとして設定されます。

#### \* 5、リニアライズ機能

リニアライズ機能を有効にするかを設定します。無効、有効の 2 つより選択でき、無効を選択すると、リニアライズ機能による変換は行われません。有効を選択すると、入力に対してリニアライズ機能による変換が行われた出力となります。 設定内容の詳細は表1を参照して下さい。

#### \*6、出力下限リミット、出力上限リミット

出力を下限リミットから上限リミットの間に制限します。出力を設定した、上下限リミットの範囲内に限定します。例えば上下限リミットに  $10 \sim 90\%$ と設定したとき、機器は  $10 \sim 90\%$ の範囲でのみ出力します。

### 表1 リニアライズ機能 機器の出力特性を以下の7つより設定できます。

			- 1633
	入力をそのまま出力に変換します。	二乗演算	入力(%)を二乗して出力(%)に変換します。
	(出力) = (入力)		(出力) = (入力) <sup>2</sup>
直線(無効)			
			(出力) = $\frac{\left(\lambda \to\right)^2}{100}$
	ユーザ指定テーブルを使用して入力を出力に変換します。		入力(%)を $\frac{5}{2}$ 乗して出力(%)に変換します。
	ユーザ指定テーブルの設定は付表「■リニアライザ設定」		
ユーザ指定テーブル	を使用してください。	5/2 乗演算	(7.1)
			(出力) = $\frac{(人力)\overline{2}}{1000}$
	入力(%)を反転して出力(%)に変換します。	3/2 乗演算	入力(%)を $\frac{3}{2}$ 乗して出力(%)に変換します。
リバース演算	(出力) = (100%) - (入力)		3
			(出力) = $\frac{(入力)^{\frac{1}{2}}}{10}$
	入力(%)を開平演算して出力(%)に変換します。		
開平演算	(出力) = 10√(入力)		

付表

# ■リニアライザ設定

弊社記入欄

□ 確認済

X[n] = n番目の入力値, Y[n] = n番目の出力値 (単位は mA, V, %より選び、下表にて指定して下さい。) -2%≦X[n]≦102%, -2%≦Y[n]≦102%, X[n]<X[n+1]

n	X (単位:	)	Y (単位:	)	n	х	Y
0					25		
1					26		
2					27		
3					28		
4					29		
5					30		
6					31		
7					32		
8					33		
9					34		
10					35		
11					36		
12					37		
13					38		
14					39		
15					40		
16					41		
17					42		
18					43		
19					44		
20					45		
21					46		
22					47		
23					48		
24					49		

n	х	Y	n	х	Y
50			75		
51			76		
52			77		
53			78		
54			79		
55			80		
56			81		
57			82		
58			83		
59			84		
60			85		
61			86		
62			87		
63			88		
64			89		
65			90		
66			91		
67			92		
68			93		
69			94		
70			95		
71			96		
72			97		
73			98		
74			99		
			100		